

Predavanja 9

Deveti sklop izročkov

Fakulteta za računalništvo in informatiko
Univerza v Ljubljani

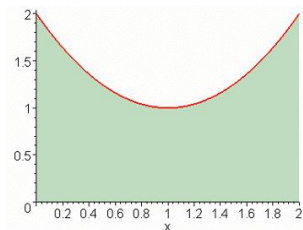
7. december 2021

Numerična integracija

Naš cilj je izračunati določen integral

$$\int_a^b f(x) dx = F(b) - F(a)$$

funkcije $f(x)$. Tu je F nedoločen integral funkcije f .

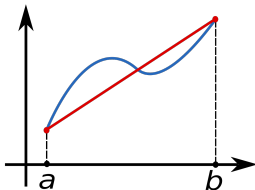


Če ne znamo izračunati nedoločenega integrala F , smo v težavah. Npr. za $f(x) = e^{-x^2}$, $g(x) = \frac{\sin x}{x}$, $h(x) = x \tan x$.

Prav tako ne moremo točno izračunati vrednosti integrala, če imamo funkcijo podano samo na neki množici točk.

Osnovno trapezno pravilo in napaka

Integral $\int_a^b f(x) dx$ tako, da f aproksimiramo z linearno funkcijo in izračunamo ploščino pod linearno funkcijo oz. trapezom.



$$p(x) = f(a) + \frac{f(b) - f(a)}{b - a}(x - a)$$

Velja

$$\int_a^b f(x) dx \approx \int_a^b p(x) dx = f(a)(b - a) + \frac{f(b) - f(a)}{b - a} \frac{(b - a)^2}{2} = \frac{(b - a)}{2} (f(a) + f(b)).$$

$$\begin{aligned} E &= \int_a^b (f(x) - p(x)) dx = \int_a^b \frac{f''(\xi(x))}{2} (x - b)(x - a) dx = \frac{f''(\eta)}{2} \cdot \int_a^b (x - b)(x - a) dx \\ &= \frac{f''(\eta)}{2} \left(-\frac{1}{6} (b - a)^3 \right) = \boxed{-\frac{(b - a)^3 f''(\eta)}{12}}, \end{aligned}$$

kjer sta $\xi(x), \eta \in [a, b]$, tretja enakost sledi po izreku o povprečni vrednosti.

Sestavljeno trapezno pravilo in napaka

Če interval $[a, b]$ razdelimo z ekvidistantnimi točkami x_0, x_1, \dots, x_n , tj.

$$h := h_i = x_{i+1} - x_i$$

je konstanta, dobimo:

$$\int_a^b f(x) dx \approx \frac{h}{2} \sum_{i=0}^{n-1} f(x_i) + f(x_{i+1})$$
$$= \boxed{\frac{h}{2} (f(x_0) + 2f(x_1) + 2f(x_2) + \dots + 2f(x_{n-1}) + f(x_n))}$$

Napaka E_i na intervalu $[x_i, x_{i+1}]$ je enaka

$$E_i = -\frac{h^3 \cdot f''(\eta_i)}{12} \quad \text{za nek } \eta_i \in [x_i, x_{i+1}].$$

Torej je skupna napaka

$$E = \sum_{i=0}^{n-1} E_i = \sum_{i=0}^{n-1} -\frac{h^3 \cdot f''(\eta_i)}{12} = -n \cdot \frac{h^3 \cdot f''(\eta)}{12} = \boxed{-\frac{(b-a)h^2 \cdot f''(\eta)}{12}},$$

kjer je $\eta \in [a, b]$ in smo v tretji enakosti uporabili izrek o srednji vrednosti.

Algoritem: <https://zalara.github.io/trapezno.m>

Trapezno pravilo s kontrolo koraka

Motivacija. Če uporabimo sestavljeno trapezno pravilo, moramo:

- ▶ Vnaprej določiti velikost h .
- ▶ Če želimo oceniti napako, moramo znati oceniti $f''(\eta)$ na intervalu $[a, b]$.

Obe težavi želimo rešiti, tj. radi bi, da funkcija samo zmanjšuje h , v kolikor napaka ni dovolj manjka. V ta namen moramo znati to napako oceniti. Pridemo do trapeznega pravila s kontrolo koraka, ki je razloženo spodaj.

Naj bo $I = \int_a^b f(x) dx$ in $T(h)$ ocena za I z uporabo sestavljenega trapeznega pravila z velikostjo intervala h .

Spomnimo se, da pri sestavljenem trapeznem pravilu $T(h)$ za napako $E(h)$ velja:

$$E(h) := T(h) - I = \frac{b-a}{12} f''(\xi_h) h^2, \quad \text{kjer je } \xi_h \in (a, b).$$

Želimo se izogniti dejstvu, da moramo poznati f'' . Zapišimo napako še v primeru razpolovljenega koraka, tj. $\frac{h}{2}$:

$$E(h/2) := T(h/2) - I = \frac{b-a}{12} f''(\xi_{h/2}) \frac{h^2}{4}, \quad \text{kjer je } \xi_{h/2} \in (a, b).$$

Predpostavimo, da je $\frac{b-a}{12} f''(\xi_h)$ približno enako C za vsak h :

$$I = T(h) - Ch^2 = T(h/2) - \frac{C}{4} h^2.$$

Algoritem trapeznega pravila s kontrolo koraka

```
1 funkcija  $f$  in interval  $[a,b]$ ,  $N$  stevilo korakov
2
3  $h = b - a$ ;  $e = 4\epsilon$ ;  $m = 0$ 
4  $T(h) = h * (f(a) + f(b))/2$ 
5 while  $m < N$  and  $|e|/3 > \epsilon$ 
6    $m = m + 1$ 
7    $h = h/2$ 
8    $k = 2^{m-1}$ ;  $s = 0$ 
9   for  $i = 1 : k$ 
10      $s = s + f(a + (2^i - 1)h)$ 
11   end
12    $e = s * h - T/2$ 
13    $T = T + e$ 
14 end
15 if  $|e|/3 > \epsilon$ 
16    $T = \text{NaN}$ 
17 end
```

Adaptivno trapezno pravilo

Motivacija. Če uporabimo trapezno pravilo s kontrolo koraka, potem dolžine koraka h ne rabimo sami določiti, vendar pa je h enak na celotnem integracijskem intervalu.

Želeli bi, da na nekaterih delih intervala uporabimo večje h , manjše pa le tam, kjer je to res potrebno.

Zgornji cilj lahko dosežemo z uporabo rekurzivnega računanja integrala:

- ▶ Najprej izračunamo $T(b - a)$ in $T((b - a)/2)$.
- ▶ Če je podobno kot pri kontroli koraka zgoraj ocena napake $e := \frac{T(b-a)/2 - T(b-a)}{3}$ dovolj majhna, vrnemo $T((b - a)/2) + e$ in končamo.
- ▶ Če je e prevelik, ponovimo zgornji postopek ločeno za podintervala $[a, (a + b)/2]$ in $[(a + b)/2, b]$, pri čemer naj bo napaka na vsakem največ polovica začetne tolerance.
- ▶ Rekurzivno nadaljujemo zgornji postopek in dobimo oceno integrala, pri čemer delilne točke ne bodo enakomerno razporejene po intervalu $[a, b]$.

Algoritem:

<https://zalara.github.io/trapeznoadaptivno.m>

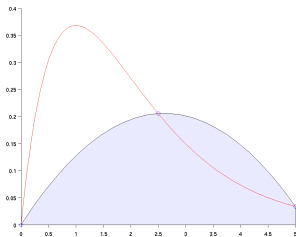
Spodnji klic nariše graf izbrane funkcije f in označi vse točke, kjer je bilo potrebno računati funkcijske vrednosti.

```
1  ezplot(f, [a, b]); hold on
2  [T, Nev, err] = trapeznoadaptivno(f, a, b, tol);
3  hold off
```

Enostavno Simpsonovo pravilo

Naj bo p_2 polinom stopnje 2, s katerim interpoliramo točke

$$(a, f(a)), \left(\frac{a+b}{2}, f\left(\frac{a+b}{2}\right)\right), (b, f(b)) :$$



$$p_2(x) = C_0 + C_1 \cdot (x - a) + C_2 \cdot (x - a) \left(x - \frac{a+b}{2}\right).$$

Iz sistema $p_2(a) = f(a)$, $p_2\left(\frac{a+b}{2}\right) = f\left(\frac{a+b}{2}\right)$, $p_2(b) = f(b)$ dobimo

$$C_0 = f(a), \quad C_1 = \frac{f(a+h) - f(a)}{h}, \quad C_2 = \frac{f(a+2h) - 2f(a+h) + f(a)}{2h^2}.$$

Označimo $h = \frac{b-a}{2}$. Računamo $\int_a^b p_2(x) dx$ (naredimo substitucijo $x = a + t$);

$$\begin{aligned} & \int_a^{a+2h} p_2(x) dx = \int_0^{2h} p_2(a+t) dt \\ = & f(a) \cdot 2h + \frac{f(a+h) - f(a)}{h} \cdot 2h^2 + \frac{f(a+2h) - 2f(a+h) + f(a)}{2h^2} \cdot \frac{2}{3}h^3 \\ = & \boxed{\frac{h}{3}(f(a) + 4f(a+h) + f(a+2h))}. \end{aligned}$$

Izkaže se, da je napaka približno:

$$\boxed{-\frac{1}{90}h^5 f^{(4)}(\xi)}, \quad \xi \in [a, b]$$

Izpeljava za radovedne:

https://zalara.github.io/Enostavno_Simpsonovo_napaka.pdf

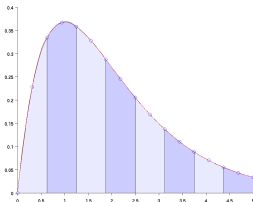
Algoritem sestavljenega Simpsonovega pravila (na naslednji strani):

<https://zalara.github.io/Simpsonovo.m>

Sestavljeno Simpsonovo pravilo in napaka

Vzemimo ekvidistantno particijo $P = \{x_0 = a < \dots < x_n = b\}$ intervala $[a, b]$ na sodo število enako dolgih intervalov in na zaporednih trojicah točk uporabimo osnovno Simpsonovo pravilo ($h = x_{i+1} - x_i$):

$$\int_a^b f(x) dx \approx \sum_{i=0}^{\frac{n}{2}-1} \frac{h}{3} [f(x_{2i}) + 4f(x_{2i+1}) + f(x_{2i+2})]$$
$$= \boxed{\frac{h}{3} [f(x_0) + 4f(x_1) + 2f(x_2) + 4f(x_3) + 2f(x_4) + \dots + 4f(x_{n-1}) + f(x_n)]}$$



Napaka E_i na intervalu $[x_{2i}, x_{2i+2}]$ je enaka $E_i = -\frac{h^5 f^{(4)}(\eta_i)}{90}$ za nek $\eta_i \in [x_{2i}, x_{2i+2}]$.
Torej je skupna napaka

$$E = \sum_{i=0}^{\frac{n}{2}-1} E_i = \sum_{i=0}^{\frac{n}{2}-1} -\frac{h^5 f^{(4)}(\eta_i)}{90} = -\frac{n}{2} \frac{h^5 f^{(4)}(\eta)}{90} = \boxed{-\frac{(b-a)h^4 f^{(4)}(\eta)}{180}}$$

kjer je $\eta \in [a, b]$ in smo v tretji enakosti uporabili izrek o srednji vrednosti.

Adaptivno Simpsonovo pravilo

Motivacija. Ideja je povsem enaka kot pri adaptivnem trapeznem pravilu, tj. radi bi uporabili čim večji h povsod, kjer je to mogoče. Če s $S(h)$ označimo vrednost sestavljenega Simpsonovega pravila s korakom dolžine h , potem napako e ocenimo iz $S(h)$ in $S(h/2)$.

Postopek:

- ▶ Najprej izračunamo $S(b - a)$ in $S((b - a)/2)$.
- ▶ Iz $\int_a^b f(x) dx = S(h) + C_1 h^4 = S(h/2) + C_1 (\frac{h}{2})^4$ izrazimo

$$C_1 \left(\frac{h}{2}\right)^4 = \frac{S(b - a)/2 - S(b - a)}{15},$$

kar je naša ocena napake e . Če je e dovolj majhna, vrnemo $S((b - a)/2) + e$ in končamo.

- ▶ Če je e prevelik, ponovimo zgornji postopek ločeno za podintervala $[a, (a + b)/2]$ in $[(a + b)/2, b]$, pri čemer naj bo napaka na vsakem največ polovica začetne tolerance.
- ▶ Rekurzivno nadaljujemo zgornji postopek in dobimo oceno integrala, pri čemer delilne točke ne bodo enakomerno razporejene po intervalu $[a, b]$.

Algoritem:

<https://zalara.github.io/simpsonovoadaptivno.m>

Spodnji klic nariše graf izbrane funkcije f in označi vse točke, kjer je bilo potrebno računati funkcijske vrednosti.

```
1  ezplot(f,[a,b]); hold on
2  [S,Nev,err]=simpsonovoadaptivno(f,a,b,tol);
3  hold off
```

Še en primer integracije z uporabo različnih pravil:

<https://zalara.github.io/primer.m>